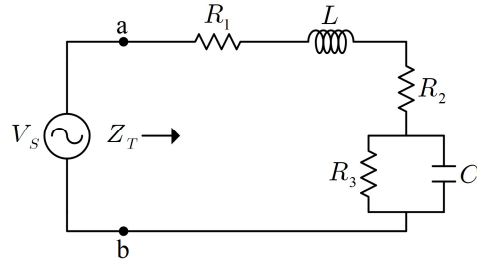


[제1문]

다음은 주파수 $f[\text{Hz}]$ 로 구동되는 교류 회로이다. 주어진 물음에 답하시오.



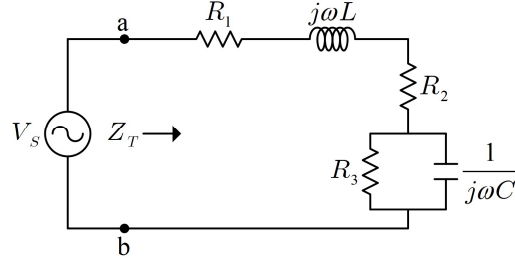
- (1) 단자 a, b에서 바라본 회로 전체의 등가 임피던스를 Z_T 라 할 때, 이 Z_T 가 코일(L)의 영향을 받지 않는 C 값¹⁾을 구하시오. (10점)
- (2) 이 회로에서 구한 C 값이 존재하기 위한 전원 V_s 의 동작 주파수 $f[\text{Hz}]$ 의 조건을 구하시오. (10점)
- (3) 문항 (1)과 (2)의 조건을 만족할 때 단자 a, b에서 바라본 회로 전체의 등가 임피던스 Z_T 를 구하시오. (10점)

1) 일반적으로 이 문장의 의미는 ‘적당한 커패시턴스의 값을 하나 정하면 코일의 인덕턴스에 관계없이 Z_T 가 정해진다.’는 것인데 본 설문에서는 L 의 값에 대하여 C 의 값이 달라지므로 출제오류라고 볼 여지도 있다. 그런데 설문 (2), (3)에서 설문 (1)의 논리적 흐름을 일관적으로 유지하면서 풀이가 이루어지므로 출제오류라고 하기 보다는 해당 문장을 ‘ Z_T 의 허수부가 0’일 조건으로 받아들이는 것이 자연스럽다.

[풀이]

I. 설문(1)

다음 페이지 회로에서 ($\omega = 2\pi fL$)



$$\begin{aligned} Z_T &= R_1 + j\omega L + R_2 + \left(R_3 \parallel \frac{1}{j\omega C} \right) \\ &= R_1 + R_2 + \frac{R_3}{C^2 R_3^2 \omega^2 + 1} + j\omega \left(L - \frac{C R_3^2}{C^2 R_3^2 \omega^2 + 1} \right) [\Omega] \end{aligned}$$

에서 코일 L 의 영향을 받지 않기 위해서는 Z_T 의 허수부가 0이어야 한다.

$\omega > 0$ 이므로 $\text{Im}[Z_T] = 0$ 에서

$$L = \frac{C R_3^2}{C^2 R_3^2 \omega^2 + 1}$$

$$R_3^2 \omega^2 L C^2 + L = C R_3^2$$

$$R_3^2 \omega^2 L C^2 - C R_3^2 + L = 0$$

$$C = \frac{R_3^2 \pm \sqrt{R_3^4 - 4 R_3^2 \omega^2 L^2}}{2 R_3^2 \omega^2 L}$$

$$= \frac{R_3^2 \pm R_3 \sqrt{R_3^2 - 4 \omega^2 L^2}}{2 R_3^2 \omega^2 L}$$

$$= \frac{R_3 \pm \sqrt{R_3^2 - 4 \omega^2 L^2}}{2 R_3 \omega^2 L} [\text{F}]$$

$$\text{따라서 } C = \frac{R_3 + \sqrt{R_3^2 - 16 \pi^2 f^2 L^2}}{8 \pi^2 R_3 f^2 L} [\text{F}] \text{ 또는 } C = \frac{R_3 - \sqrt{R_3^2 - 16 \pi^2 f^2 L^2}}{8 \pi^2 R_3 f^2 L} [\text{F}]$$

II. 설문(2)

$$C = \frac{R_3 \pm \sqrt{R_3^2 - 16 \pi^2 f^2 L^2}}{8 \pi^2 R_3 f^2 L} [\text{F}] \text{에서 } C \text{ 값이 존재하려면 근호 안의 부호가 0 이상이어야 한}$$

$$\text{다. } R_3^2 - 16 \pi^2 f^2 L^2 \geq 0 \text{에서 } f^2 \leq \frac{R_3^2}{16 \pi^2 L^2} \text{이므로 구하는 조건은 } f \leq \frac{R_3}{4 \pi L} [\text{Hz}]$$

Ⅲ. 설문(3)

$$C = \frac{R_3 \pm \sqrt{R_3^2 - 4\omega^2 L^2}}{2R_3\omega^2 L} [\text{F}] \text{ 일 때, } \text{Im}[Z_T] = 0 \text{ 이고}$$

$$\begin{aligned} C^2 R_3^2 \omega^2 + 1 &= \left(\frac{R_3 \pm \sqrt{R_3^2 - 4\omega^2 L^2}}{2R_3\omega^2 L} \right)^2 \times R_3^2 \omega^2 + 1 \\ &= \frac{R_3^2 + R_3^2 - 4\omega^2 L^2 \pm 2R_3 \sqrt{R_3^2 - 4\omega^2 L^2}}{4R_3^2 \omega^4 L^2} \times R_3^2 \omega^2 + 1 \\ &= \frac{2R_3^2 - 4\omega^2 L^2 \pm 2R_3 \sqrt{R_3^2 - 4\omega^2 L^2}}{4\omega^2 L^2} + 1 \\ &= \frac{2R_3^2 - 4\omega^2 L^2 \pm 2R_3 \sqrt{R_3^2 - 4\omega^2 L^2} + 4\omega^2 L^2}{4\omega^2 L^2} \\ &= \frac{2R_3^2 \pm 2R_3 \sqrt{R_3^2 - 4\omega^2 L^2}}{4\omega^2 L^2} \\ &= \frac{R_3^2 \pm R_3 \sqrt{R_3^2 - 4\omega^2 L^2}}{2\omega^2 L^2} \end{aligned}$$

이므로

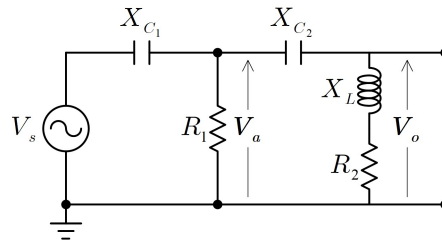
$$\begin{aligned} Z_T &= R_1 + R_2 + \frac{R_3}{C^2 R_3^2 \omega^2 + 1} + j\omega \left(L - \frac{CR_3^2}{C^2 R_3^2 \omega^2 + 1} \right) \\ &= R_1 + R_2 + R_3 \times \frac{2\omega^2 L^2}{R_3^2 \pm R_3 \sqrt{R_3^2 - 4\omega^2 L^2}} \\ &= R_1 + R_2 + \frac{2\omega^2 L^2}{R_3 \pm \sqrt{R_3^2 - 4\omega^2 L^2}} \\ &= R_1 + R_2 + \frac{2\omega^2 L^2 (R_3 \mp \sqrt{R_3^2 - 4\omega^2 L^2})}{(R_3 \pm \sqrt{R_3^2 - 4\omega^2 L^2})(R_3 \mp \sqrt{R_3^2 - 4\omega^2 L^2})} \\ &= R_1 + R_2 + \frac{2\omega^2 L^2 (R_3 \mp \sqrt{R_3^2 - 4\omega^2 L^2})}{R_3^2 - R_3^2 + 4\omega^2 L^2} \\ &= R_1 + R_2 + \frac{2\omega^2 L^2 (R_3 \mp \sqrt{R_3^2 - 4\omega^2 L^2})}{4\omega^2 L^2} \\ &= R_1 + R_2 + \frac{R_3 \mp \sqrt{R_3^2 - 4\omega^2 L^2}}{2} [\Omega] \end{aligned}$$

따라서

$$\begin{aligned} C &= \frac{R_3 + \sqrt{R_3^2 - 16\pi^2 f^2 L^2}}{8\pi^2 R_3 f^2 L} [\text{F}] \text{ 일 때, } Z_T = R_1 + R_2 + \frac{R_3 - \sqrt{R_3^2 - 16\pi^2 f^2 L^2}}{2} [\Omega] \\ C &= \frac{R_3 - \sqrt{R_3^2 - 16\pi^2 f^2 L^2}}{8\pi^2 R_3 f^2 L} [\text{F}] \text{ 일 때, } Z_T = R_1 + R_2 + \frac{R_3 + \sqrt{R_3^2 - 16\pi^2 f^2 L^2}}{2} [\Omega] \end{aligned}$$

[제2문]

다음 교류회로에서 $V_s = 30 \angle 0^\circ [\text{V}]$ (전압은 실효치임)이고 $R_1 = 10 [\Omega]$, $R_2 = 5 [\Omega]$, $X_{C_1} = X_{C_2} = 2 [\Omega]$, $X_L = 5 [\Omega]$ 일 때 다음 각 페이저(Phasor) 전압을 구하시오. (단, 전압의 실효치는 소수점 셋째 자리에서 반올림하고, 위상은 소수점 둘째 자리에서 반올림하시오.)

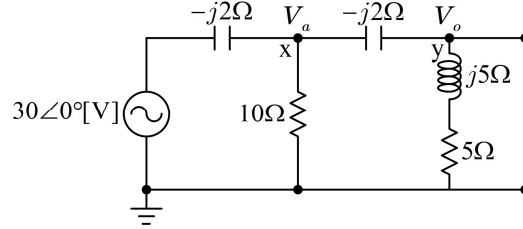


- (1) 전압 V_s [V] (7점)
- (2) 전압 V_o [V] (3점)
- (3) 전압 V_s , V_a , V_o 를 크기순(작은 것부터)으로 표시하고 이러한 전압 특성이 나타나는 이유를 설명하시오. (10점)

[풀이]

I. 설문(1), 설문(2)

다음 페이지회로에서



(1) 마디 x에 KCL을 적용하면 $\frac{V_a - 30}{-j2} + \frac{V_a}{10} + \frac{V_a - V_o}{-j2} = 0$

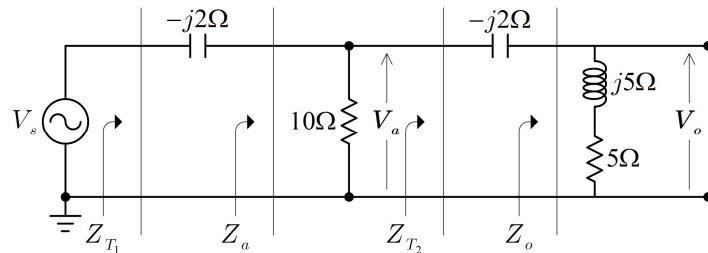
(2) 마디 y에 KCL을 적용하면 $\frac{V_o - V_a}{-j2} + \frac{V_o}{j5 + 5} = 0$

(3) 상기 (1), (2)의 식을 연립하면

$$V_a = \frac{375 + j325}{14} = 31.24 \angle 31.0^\circ [\text{V}]_{\text{rms}}, \quad V_o = \frac{375 + j375}{14} = 37.88 \angle 45^\circ [\text{V}]_{\text{rms}}$$

II. 설문(3)

설문 (1), (2)의 결과로부터 전압 V_s , V_a , V_o 를 크기가 작은 것부터 나열하면 V_s , V_a , V_o 인데 각 단의 입력전압보다 출력전압의 크기가 큰 이유는 각 단의 입력 임피던스의 크기보다 출력 임피던스의 크기가 크기 때문이다. 구체적으로는 각 단의 출력 임피던스에 포함된 유도성 리액턴스를 용량성 리액턴스(X_{C_1} , X_{C_2})가 부분적으로 상쇄시켜 입력임피던스의 크기를 작게 만든다.



상기 회로에서 $|Z_o| = |5 + j5| = 7.07 [\Omega]$, $|Z_{T_2}| = |-j2 + Z_o| = 5.83 [\Omega]$ 이고 $V_o = \frac{Z_o}{Z_{T_2}} V_a$ 에

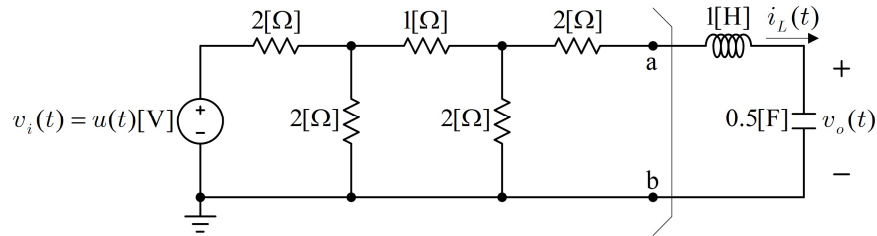
서 $\left| \frac{V_o}{V_a} \right| = \frac{|Z_o|}{|Z_{T_2}|} = \frac{7.07}{5.83} > 1$ 이므로 $|V_o| > |V_a|$

또한 $|Z_a| = |10||(-j2 + j5 + 5)| = \left| \frac{140}{39} + j\frac{50}{39} \right| = 3.81 [\Omega]$, $|Z_{T_1}| = |-j2 + Z_a| = 3.66 [\Omega]$ 이고

$V_a = \frac{Z_a}{Z_{T_1}} V_s$ 에 서 $\left| \frac{V_a}{V_s} \right| = \frac{|Z_a|}{|Z_{T_1}|} = \frac{3.81}{3.66} > 1$ 이므로 $|V_a| > |V_s|$

[제3문]

다음 회로에 대하여 물음에 답하시오. 단, 입력 전압은 단위 계단 함수 파형을 갖는다.

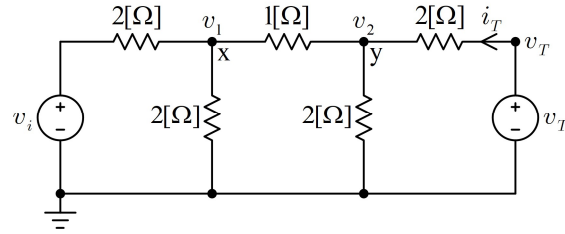


- (1) 시간 $t > 0$ 구간에서 두 단자 a-b 좌측의 회로에 대한 테브넬 등가회로(Thevenin equivalent circuit)를 구하고, 커패시터의 초기 전압과 인덕터의 초기 전류 값을 구하시오. (10점)
- (2) 회로에서 전달함수(출력 전압 $v_o(t)$ 와 입력 전압 $v_i(t)$ 에 대한 라플라스변환의 비)를 구하고, 이를 이용하여 출력 전압에 대한 라플라스 변환과 그 역변환을 통한 시간함수 표현을 각각 구하시오. (10점)
- (3) 회로의 출력 중 자연 응답 성분의 부족 감쇠(under-damping), 과 감쇠(over-damping) 또는 임계 감쇠(critically damped) 여부를 판별하고, 그에 따른 감쇠 특성에 관하여 논하시오. (5점)
- (4) 만일 커패시터의 커패시턴스 값을 변경시켜서 자연 응답 성분이 더욱 빨리 감쇠하도록 만들려면 그 값을 어떻게 변경시켜야 하는지에 관하여 논하시오. (단, 이때에 감쇠 진동(damped oscillation)을 발생시키지 않아야 한다.) (5점)

[풀이]

I. 설문(1)

1. 다음 회로에서



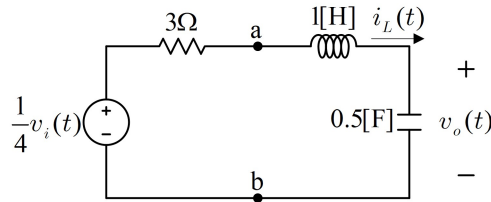
(1) 마디 x에 KCL을 적용하면 $\frac{v_1 - v_i}{2} + \frac{v_1}{2} + \frac{v_1 - v_2}{1} = 0$

(2) 마디 y에 KCL을 적용하면 $\frac{v_2 - v_1}{1} + \frac{v_2}{2} = i_T$

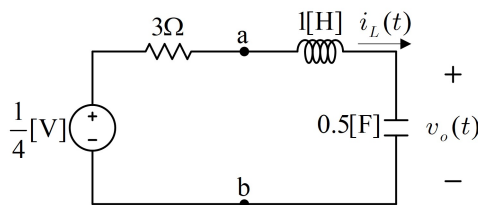
(3) $i_T = \frac{v_T - v_2}{2}$

(4) 상기 (1)~(3)의 식을 연립하면 $v_T = 3i_T + \frac{1}{4}v_i$ 이므로 단자 a-b 좌측의 회로에 대한

테브넵 등가저항 $R_{Th} = 3[\Omega]$, 테브넵 등가전압 $v_{Th} = \frac{1}{4}v_i[V]$ 이다.



2. $t > 0$ 에서 $v_{Th} = \frac{1}{4}u(t) = \frac{1}{4}[V]$ 이므로 a-b 단자 좌측의 회로에 대한 테브넵 등가회로는 다음과 같다.

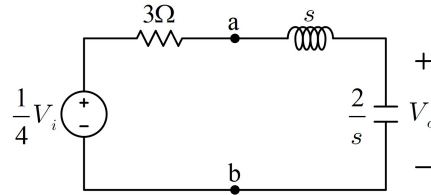


3. $t < 0$ 에서 $v_{Th} = \frac{1}{4}u(t) = 0[V]$ 이므로 인덕터, 커패시터에는 에너지가 공급되지 않는다.
따라서 $i_L(0-) = 0[A]$, $v_o(0-) = 0[V]$

II. 설문(2)

1. 다음 라플라스변환회로에서 전압분배법칙에 의해 $V_o = \frac{\frac{2}{s}}{3+s+\frac{2}{s}} \times \frac{1}{4} V_i$ 이므로 전달함수

$$\text{는 } H(s) = \frac{V_o}{V_i} = \frac{2}{s^2+3s+2} \times \frac{1}{4} = \frac{1}{2(s+1)(s+2)}$$



2. $V_i = \mathcal{L}[u(t)] = \frac{1}{s}$ 이므로 $V_o = H(s) V_i = \frac{1}{2s(s+1)(s+2)}$
3. $V_o = \frac{1}{2(s+2)} - \frac{1}{s+1} + \frac{1}{2s}$ 이므로 $v_o(t) = \mathcal{L}^{-1}[V_o] = \left(\frac{1}{2}e^{-2t} - e^{-t} + \frac{1}{2}\right)u(t)[V]$

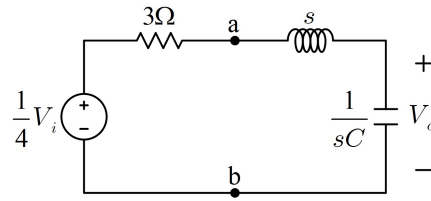
III. 설문(3)

1. 감쇠(damping)란 초기 저장에너지의 점진적 손실로 자연응답이 0으로 소멸함을 뜻한다. 출력 v_o 의 자연응답성분은 v_o 에 관한 미분방정식의 특성근에 의해 결정되는데 v_o 에 관한 미분방정식의 특성근은 일반적으로 v_o 를 출력으로 하는 전달함수의 극점과 동일하므로 설문 (2)에서 구한 전달함수로부터 v_o 의 자연응답성분의 감쇠특성을 판별할 수 있다.
2. $H(s) = \frac{1}{2(s+1)(s+2)}$ 에서 극점은 $s=-1, -2$ 이므로 $v_o(t)$ 의 자연응답은 e^{-t} 와 e^{-2t} 의 두 요소로 이루어져 있다. 즉, $v_o(t)$ 의 자연응답은 지수함수적으로 줄어드는 두 항을 가지므로 과감쇠(over-damping)이다. 과감쇠에서는 고유응답의 각 항이 진동을 수반하지 않고 안정적으로 진폭을 잃는다.

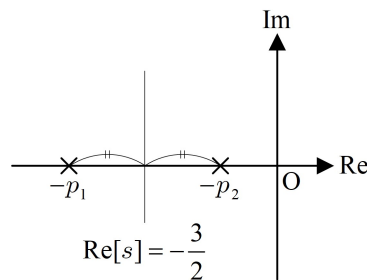
IV. 설문(4)

1. 회로의 커패시턴스를 C 로 대체하고 전달함수를 구하면 $V_o = \frac{\frac{1}{sC}}{3+s+\frac{1}{sC}} \times \frac{1}{4} V_i$ 이므로

$$\text{전달함수는 } H(s) = \frac{V_o}{V_i} = \frac{1}{4(s^2C+3sC+1)} = \frac{1}{4C\left(s^2+3s+\frac{1}{C}\right)} \text{이다.}$$



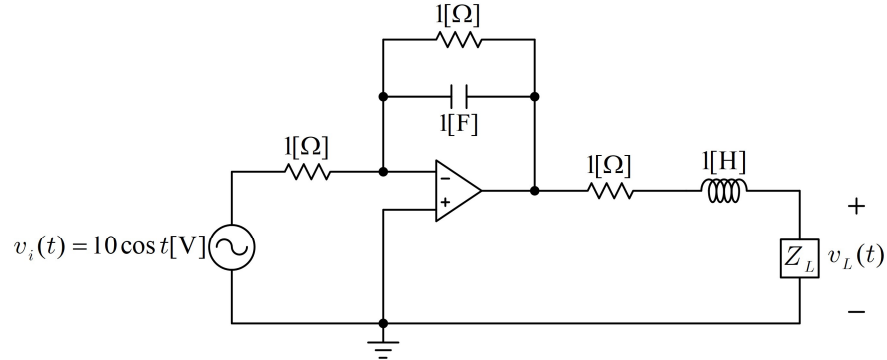
2. 자연응답성분이 감쇠진동을 발생시키지 않으므로 전달함수의 두 극점은 실수이다. 이차 방정식 $s^2 + 3s + \frac{1}{C} = 0$ 의 두 실근의 합은 -3 이고 곱은 $\frac{1}{C} > 0$ 이므로 두 실근은 모두 음수이고 그 평균값은 $-\frac{3}{2}$ 이다.
3. 방정식 $s^2 + 3s + \frac{1}{C} = 0$ 의 두 실근을 $-p_1, -p_2$ ($p_1 > p_2$)라 하면 자연응답은 $e^{-p_1 t}$ 와 $e^{-p_2 t}$ 로 구성되므로 $p_1 = \frac{1}{\tau_1}, p_2 = \frac{1}{\tau_2}$ 와 같이 p_1, p_2 에 대응하는 일차회로의 시상수 τ_1, τ_2 를 생각할 수 있다. 따라서 $v_o(t)$ 의 자연응답의 감쇠여부는 τ_1, τ_2 중에서 큰 것(τ_2)에 의해 (p_1, p_2 중에서 작은 것)에 의해 결정되는데 $-p_1 < -\frac{3}{2} < -p_2$ 에서 $\tau_1 < \frac{2}{3} < \tau_2$ 이고 $5\tau_2 > \frac{10}{3}[\text{sec}]$ 이므로 과감쇠의 경우 자연응답은 $\frac{10}{3}[\text{sec}]$ 가 지나서 소멸한다.



4. 방정식 $s^2 + 3s + \frac{1}{C} = 0$ 이 중근을 가질 때(임계감쇠) $D = 9 - \frac{4}{C} = 0$ 에서 $C = \frac{4}{9}[\text{F}]$ 이고 이때 극점은 $s^2 + 3s + \frac{9}{4} = \left(s + \frac{3}{2}\right)^2 = 0$ 에서 $s = -\frac{3}{2}$ 이므로 자연응답은 $e^{-\frac{3}{2}t}$ 와 $te^{-\frac{3}{2}t}$ 로 구성된다. 시상수 $\tau = \frac{2}{3}[\text{sec}]$ 인 일차회로의 자연응답은 $\frac{10}{3}[\text{sec}]$ 에서 소멸한 것으로 볼 수 있으므로 감쇠 진동을 발생시키지 않는 범위에서 자연응답성분이 가장 빨리 감쇠하도록 만들려면 커패시턴스를 $C = \frac{4}{9}[\text{F}]$ 으로 변경시켜야 한다.

[제4문]

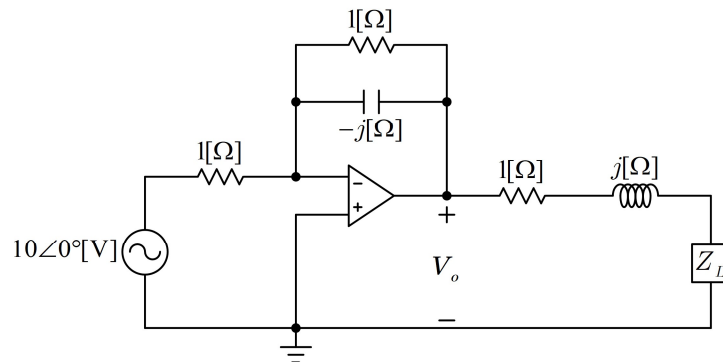
다음 연산증폭기 회로에서 연산증폭기는 이상적인 연산 증폭 특성을 갖는다고 가정하고 물음에 답하시오.



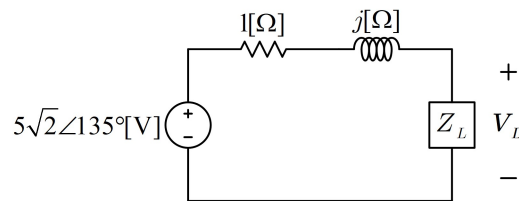
- (1) 페이저(Phasor) 회로도를 도시하고, 부하 Z_L 을 제외한 나머지 회로의 테브넬 등가 회로(Thevenin equivalent circuit)를 구하시오. (6점)
- (2) 부하에서 최대의 평균전력을 소모할 수 있도록 부하의 임피던스를 결정하여 회로를 구성하시오. (단, $2[\Omega]$ 저항과 $0.5[F]$ 커패시터들을 결합해서 회로를 구성하되, 소자의 개수를 가장 적게 사용하여야 한다.) (6점)
- (3) 부하에서 소모될 수 있는 최대의 평균전력을 계산하시오. 그리고 이때 부하에 걸리는 전압 파형(시간 함수) $v_L(t)$ 를 구하시오. (8점)

[풀이]

I. 설문(1)



상기 페이지회로에서 $V_o = -\frac{(1||-j)}{1} \times 10 \angle 0^\circ = -5 + j5 = 5\sqrt{2} \angle 135^\circ [\text{V}]$ 이므로 Z_L 에서 바라본 테브넬 등가전압 $V_{Th} = V_o = 5\sqrt{2} \angle 135^\circ [\text{V}]$, 등가 임피던스 $Z_{Th} = 1 + j[\Omega]$ 이다.

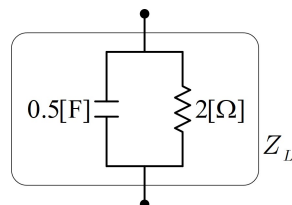


II. 설문(2)

최대전력전달조건에 의해 $Z_L = Z_{Th}^* = (1 + j)^* = 1 - j[\Omega]$ 일 때, Z_L 에 최대전력이 전달된다.

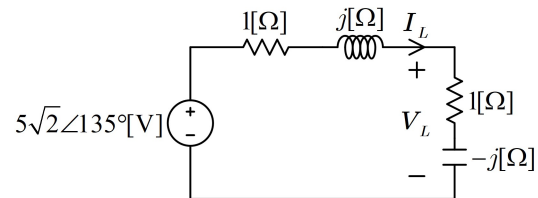
$\frac{1}{Z_L} = \frac{1}{1-j} = \frac{1+j}{2} = \frac{1}{2} + j\frac{1}{2} [\text{S}]$ 이고 $2[\Omega]$ 저항, $0.5[\text{F}]$ 커패시터의 어드미턴스는 각각

$\frac{1}{2} [\text{S}]$, $j\frac{1}{2} [\text{S}]$ 이므로 다음과 같이 두 소자를 병렬연결 하면 Z_L 을 구성할 수 있다.



III. 설문(3)

1. 다음 회로에서 부하전류 $\mathbf{I_L} = \frac{5\sqrt{2} \angle 135^\circ}{1+j+1-j} = \frac{5\sqrt{2}}{2} \angle 135^\circ [\text{A}]$ 이므로 부하에 전달되는 최대 전력은 $\frac{1}{2} \times 1 \times |\mathbf{I_L}|^2 = \frac{1}{2} \times \frac{25}{2} = \frac{25}{4} = 6.25 [\text{W}]$



2. $\mathbf{V_L} = (1-j)\mathbf{I_L} = \sqrt{2} \angle -45^\circ \times \frac{5\sqrt{2}}{2} \angle 135^\circ = 5 \angle 90^\circ [\text{V}]$ 이므로
 $v_L(t) = 5\cos(t+90^\circ) = -5\sin t [\text{V}]$